

### 6.251.

$$y = \cos x$$

$$y' = -\sin x$$

$$y'' = -(\sin x)' = -\cos x$$

$$y''' = -(\cos x)' = -(-\sin x) = \sin x$$

$$y^{(4)} = (\sin x)' = \cos x = y$$

I od tej chwili pochodne zaczynają się powtarzać. Zachodzą następujące związki trygonometryczne:

$$y' = -\sin x = \sin(\pi + x) = \sin(\pi + 0 \cdot \frac{\pi}{2} + x)$$

$$y'' = -\cos x = \sin(\frac{3}{2}\pi + x) = \sin(\pi + 1 \cdot \frac{\pi}{2} + x)$$

$$y''' = \sin x = \sin(\frac{4}{2}\pi + x) = \sin(\pi + 2 \cdot \frac{\pi}{2} + x)$$

$$y^{(4)} = \cos x = \sin(\frac{\pi}{2} + x) = \sin(\pi + \pi + \frac{\pi}{2} + x) = \sin(\pi + \frac{3}{2}\pi + x) = \sin(\pi + 3 \cdot \frac{\pi}{2} + x)$$

Biorąc pod uwagę powyższe zależności widzimy, że wzór ogólny na pochodną rzędu n funkcji y wyraża się wzorem:

$$y^{(n)} = \sin(\pi + (n-1) \cdot \frac{\pi}{2} + x) = \sin(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} + (n-1) \cdot \frac{\pi}{2} + x) = \sin(\frac{\pi}{2} + n \cdot \frac{\pi}{2} + x) = \cos(n \cdot \frac{\pi}{2} + x)$$

### 6.252.

$$y = x^n$$

$$y' = nx^{n-1}$$

$$y'' = n(x^{n-1})' = n(n-1)x^{n-2}$$

$$y''' = n(n-1)(x^{n-2})' = n(n-1)(n-2)x^{n-3}$$

$$\text{Zatem: } y^{(k)} = \frac{n!}{(n-k)!} \cdot x^{n-k}$$

$$\text{oraz: } y^{(n)} = \frac{n!}{(n-n)!} \cdot x^{n-n} = \frac{n!}{0!} \cdot x^0 = \frac{n!}{1} \cdot 1 = n!$$

### 6.253.

$$y = \ln x \quad \text{dla } x > 0$$

$$y' = \frac{1}{x} = x^{-1}$$

$$y'' = (x^{-1})' = (-1) \cdot x^{-2} = -x^{-2}$$

$$y''' = -(x^{-2})' = -(-2) \cdot x^{-3} = 2x^{-3}$$

$$y^{(4)} = 2 \cdot (x^{-3})' = 2 \cdot (-3) \cdot x^{-4} = -2 \cdot 3x^{-4}$$

$$y^{(5)} = -2 \cdot 3 \cdot (x^{-4})' = -2 \cdot 3 \cdot (-4) \cdot x^{-5} = 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot x^{-5}$$

Zatem:  $y^{(n)} = (-1)^{n-1} \cdot (n-1)! \cdot x^{-n} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{(n-1)!}{x^n}$

### 6.254.

$$y = \sqrt{x} \quad \text{dla } x \geq 0$$

$$y' = (\sqrt{x})' = (x^{\frac{1}{2}})' = \frac{1}{2} \cdot x^{\frac{1}{2}-1} = \frac{1}{2} \cdot x^{-\frac{1}{2}}$$

$$y'' = \frac{1}{2} \cdot (x^{-\frac{1}{2}})' = \frac{1}{2} \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) \cdot x^{-\frac{1}{2}-1} = -\frac{1}{4} \cdot x^{-\frac{3}{2}}$$

$$y''' = -\frac{1}{4} \cdot (x^{-\frac{3}{2}})' = -\frac{1}{4} \cdot \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot x^{-\frac{3}{2}-1} = \frac{3}{8} \cdot x^{-\frac{5}{2}}$$

$$y^{(4)} = \frac{3}{8} \cdot (x^{-\frac{5}{2}})' = \frac{3}{8} \cdot \left(-\frac{5}{2}\right) \cdot x^{-\frac{5}{2}-1} = -\frac{15}{16} \cdot x^{-\frac{7}{2}}$$

Zatem:

$$y^{(n)} = \frac{(-1)^{n-1} \cdot [1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots (2n-3)]}{2^n} \cdot x^{-\frac{1}{2}-(n-1)} = \frac{(-1)^{n-1} \cdot [1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots (2n-3)]}{2^n} \cdot x^{\frac{1}{2}-n} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots (2n-3)}{2^n} \cdot \frac{x^{\frac{1}{2}}}{x^n} =$$

$$= (-1)^{n-1} \cdot \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots (2n-3)}{2^n \cdot x^n} \cdot x^{\frac{1}{2}} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots (2n-3)}{2^n \cdot x^n} \cdot \sqrt{x}, \quad \text{dla } n \geq 2 \wedge x > 0$$

### 6.255.

$$y = \sqrt[3]{x} \quad \text{dla } x \geq 0$$

$$y' = (x^{\frac{1}{3}})' = \frac{1}{3} \cdot x^{\frac{1}{3}-1} = \frac{1}{3} x^{-\frac{2}{3}}$$

$$y'' = \frac{1}{3} (x^{-\frac{2}{3}})' = \frac{1}{3} \cdot \left(-\frac{2}{3}\right) \cdot x^{-\frac{5}{3}} = -\frac{2}{9} x^{-\frac{5}{3}}$$

$$y''' = -\frac{2}{9} \cdot (x^{-\frac{5}{3}})' = -\frac{2}{9} \cdot \left(-\frac{5}{3}\right) \cdot x^{-\frac{8}{3}} = \frac{10}{27} \cdot x^{-\frac{8}{3}}$$

$$y^{(4)} = \frac{10}{27} \cdot (x^{-\frac{8}{3}})' = \frac{10}{27} \cdot \left(-\frac{8}{3}\right) \cdot x^{-\frac{11}{3}} = -\frac{80}{81} \cdot x^{-\frac{11}{3}}$$

Zatem:

$$y^{(n)} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{2 \cdot 5 \cdot 8 \cdots [(3(n-1)-1)]}{3^n} \cdot x^{-\frac{2}{3}-(n-1)} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{2 \cdot 5 \cdot 8 \cdots (3n-3-1)}{3^n} \cdot x^{\frac{1}{3}-n} =$$

$$= (-1)^{n-1} \cdot \frac{2 \cdot 5 \cdot 8 \cdots (3n-4)}{3^n} \cdot \frac{x^{\frac{1}{3}}}{x^n} = (-1)^{n-1} \cdot \frac{2 \cdot 5 \cdot 8 \cdots (3n-4)}{3^n \cdot x^n} \cdot \sqrt[3]{x} \quad \text{dla } x > 0 \wedge n \geq 2$$

### 6.256.

$$y = \frac{1}{ax+b} \quad \text{dla } ax+b \neq 0$$

$$y' = [(ax+b)^{-1}]' = (-1) \cdot (ax+b)^{-2} \cdot (ax+b)' = -(ax+b)^{-2} \cdot a = -a(ax+b)^{-2}$$

$$\begin{aligned}
y'' &= -a \cdot [(ax+b)^{-2}]' = -a \cdot (-2) \cdot (ax+b)^{-3} \cdot (ax+b)' = 2a^2 \cdot (ax+b)^{-3} \\
y''' &= 2a^2 \cdot [(ax+b)^{-3}]' = 2a^2 \cdot (-3) \cdot (ax+b)^{-4} \cdot (ax+b)' = -6a^3 \cdot (ax+b)^{-4} \\
y^{(4)} &= -6a^3 \cdot [(ax+b)^{-4}]' = -6a^3 \cdot (-4) \cdot (ax+b)^{-5} \cdot (ax+b)' = 24a^4 \cdot (ax+b)^{-5}
\end{aligned}$$

Zatem:

$$y^{(n)} = (-1)^n \cdot n! \cdot a^n \cdot (ax+b)^{-(n+1)} = (-1 \cdot a)^n \cdot n! \cdot (ax+b)^{-(n+1)} = (-a)^n \cdot \frac{n!}{(ax+b)^{n+1}}$$

### 6.257.

$$\begin{aligned}
y &= \ln|C_1e^x + C_2e^{-x}| \quad , \quad y'' = 1 - (y')^2 \\
y' &= \frac{1}{C_1e^x + C_2e^{-x}} \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x})' = \frac{C_1e^x + C_2[(e^x)^{-1}]'}{C_1e^x + C_2e^{-x}} = \frac{C_1e^x + C_2 \cdot (-1) \cdot (e^x)^{-2} \cdot (e^x)'}{C_1e^x + C_2e^{-x}} = \\
&= \frac{C_1e^x - C_2 \cdot (e^x)^{-2+1}}{C_1e^x + C_2e^{-x}} = \frac{C_1e^x - C_2 \cdot (e^x)^{-1}}{C_1e^x + C_2e^{-x}} = \frac{C_1e^x - C_2 \cdot e^{-x}}{C_1e^x + C_2e^{-x}} \\
y'' &= \left(\frac{C_1e^x - C_2 \cdot e^{-x}}{C_1e^x + C_2e^{-x}}\right)' = \frac{(C_1e^x - C_2e^{-x})' \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x})'}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{[(C_1e^x)' - (C_2e^{-x})'] \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot [(C_1e^x)' + (C_2e^{-x})']}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{[C_1e^x - C_2 \cdot [(e^x)^{-1}]]' \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot [C_1e^x + C_2 \cdot [(e^x)^{-1}]]'}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{[C_1e^x - C_2 \cdot (-1) \cdot (e^x)^{-2} \cdot (e^x)]' \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot [C_1e^x + C_2 \cdot (-1) \cdot (e^x)^{-2} \cdot (e^x)]'}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{[C_1e^x + C_2 \cdot (e^x)^{-2} \cdot e^x] \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot [C_1e^x - C_2 \cdot (e^x)^{-2} \cdot e^x]}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{[C_1e^x + C_2 \cdot (e^x)^{-1}] \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot [C_1e^x - C_2 \cdot (e^x)^{-1}]}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{(C_1e^x + C_2 \cdot e^{-x}) \cdot (C_1e^x + C_2e^{-x}) - (C_1e^x - C_2e^{-x}) \cdot (C_1e^x - C_2 \cdot e^{-x})}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \frac{(C_1e^x + C_2 \cdot e^{-x})^2 - (C_1e^x - C_2e^{-x})^2}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = \\
&= \frac{(C_1e^x + C_2 \cdot e^{-x})^2}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} - \frac{(C_1e^x - C_2e^{-x})^2}{(C_1e^x + C_2e^{-x})^2} = 1 - \left(\frac{C_1e^x - C_2e^{-x}}{C_1e^x + C_2e^{-x}}\right)^2 = 1 - (y')^2, \text{ c.n.d}
\end{aligned}$$

**6.258.**

$$y = C_1x^2 + 2C_1x + C_2 \quad (1+x)y'' = y'$$

$$y' = C_1 \cdot 2x + 2C_1 = 2C_1x + 2C_1 = 2C_1(x+1)$$

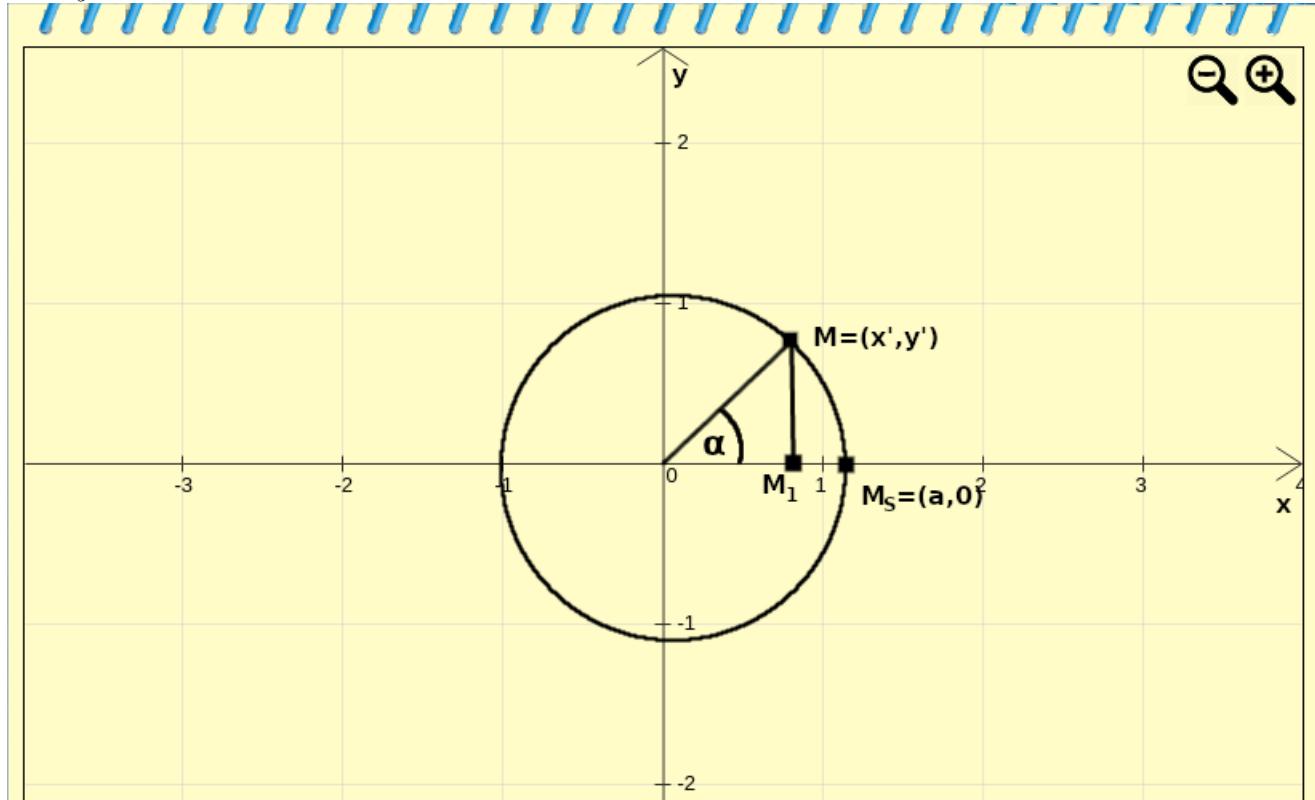
$$y'' = 2C_1(x+1)' = 2C_1(1+0) = 2C_1$$

Zatem:

$$(1+x)y'' = (1+x) \cdot 2C_1 = 2C_1(x+1) = y' \quad \text{c.n.d.}$$

**6.259.**

$$x^2 + y^2 = a^2$$



dla  $t = 0$  mamy  $M_1 = M_S = (a, 0)$

Ponieważ ruch po okręgu jest jednostajny oraz w chwili początkowej  $t = 0 \wedge \alpha = 0$ , więc:

$$\alpha = \omega t \quad (1)$$

Punkt  $A = (x, y)$  obrócony o kąt  $\alpha$  wokół początku układu współrzędnych daje punkt  $A'$

o współrzędnych  $(x', y')$  które wyrażają się wzorami:

$$\begin{cases} x' = x \cos \alpha - y \sin \alpha \\ y' = x \sin \alpha + y \cos \alpha \end{cases}$$

W naszym przypadku  $A = M_S = (a, 0)$  oraz  $A' = M = (x', y')$ , zatem:

$$\begin{cases} x' = a \cos \alpha - 0 \cdot \sin \alpha \\ y' = a \sin \alpha + 0 \cdot \cos \alpha \end{cases}$$

$$\Updownarrow \begin{cases} x' = a \cos \alpha \\ y' = a \sin \alpha \end{cases}$$

$$\Updownarrow (1) \begin{cases} x' = a \cos(\omega t) \\ y' = a \sin(\omega t) \end{cases}$$

Dalej, punkt  $M_1$  jest rzutem punktu  $M$  na oś  $Ox$ , więc ma on współrzędne:

$M_1 = (x', 0) = [a \cos(\omega t), 0]$ , czyli w chwili  $t$  pokonuje on drogę  $s = x' = a \cos(\omega t)$ .

Jego prędkość wynosi:

$$\frac{ds}{dt} = [a \cos(\omega t)]' = a \cdot [-\sin(\omega t)] \cdot (\omega t)' = -a\omega \cdot \sin(\omega t)$$

Natomiast przyspieszenie:

$$\frac{ds}{dt} = [-a\omega \cdot \sin(\omega t)]' = -a\omega \cdot \cos(\omega t) \cdot (\omega t)' = -a\omega^2 \cdot \cos(\omega t)$$

Prędkość początkowa (dla  $t = 0$ ) wynosi:  $-a\omega \cdot \sin(\omega \cdot 0) = -a\omega \cdot \sin 0 = 0$

Przyspieszenie początkowe (dla  $t = 0$ ) wynosi:  $-a\omega^2 \cdot \cos(\omega \cdot 0) = -a\omega^2 \cdot \cos 0 = 0 = -a\omega^2$

Punkt  $M_1$  przechodzi przez początek układu współrzędnych, gdy  $x' = 0$  oraz

$$\alpha = \omega t = k\pi + \frac{\pi}{2}, k \in \{0, 1\}$$

Zatem jego prędkość w tym punkcie wynosi:

$$\begin{aligned} -a\omega \cdot \sin(k\pi + \frac{\pi}{2}) &= \begin{cases} -a\omega \cdot \sin(\frac{\pi}{2}) & \text{dla } k = 0 \\ -a\omega \cdot \sin(\pi + \frac{\pi}{2}) & \text{dla } k = 1 \end{cases} = \begin{cases} -a\omega & \text{dla } k = 0 \\ -a\omega \cdot [-\sin(\frac{\pi}{2})] & \text{dla } k = 1 \end{cases} = \\ &= \begin{cases} -a\omega & \text{dla } k = 0 \text{ (- bo porusza się w lewo)} \\ a\omega & \text{dla } k = 1 \text{ (+ bo porusza się w prawo)} \end{cases} \end{aligned}$$

Natomiast przyspieszenie wynosi:

$$\begin{aligned}
-a\omega^2 \cdot \cos(k\pi + \frac{\pi}{2}) &= \begin{cases} -a\omega^2 \cdot \cos(\frac{\pi}{2}) & \text{dla } k = 0 \\ -a\omega^2 \cdot \cos(\pi + \frac{\pi}{2}) & \text{dla } k = 1 \end{cases} = \begin{cases} -a\omega^2 \cdot 0 & \text{dla } k = 0 \\ -a\omega^2 \cdot [-\cos(\frac{\pi}{2})] & \text{dla } k = 1 \end{cases} = \\
&= \begin{cases} -a\omega^2 \cdot 0 & \text{dla } k = 0 \\ -a\omega^2 \cdot 0 & \text{dla } k = 1 \end{cases} = 0 \quad \text{dla } k \in \{0, 1\}
\end{aligned}$$

Punkt  $M_1$  porusza się zgodnie z następującym prawem:  $s = a\cos(\omega t)$ .

Jego prędkość początkowa wynosi 0 a przyspieszenie początkowe wynosi  $-a\omega^2$ .

Jego prędkość w początku układu współrzędnych ma wartość  $|-a\omega|$  a przyspieszenie w początku układu współrzędnych wynosi 0.

### 6.260.

$$\varphi = a + bt - ct^2, \quad a, b, c > 0 \quad \leftarrow \text{stałe}$$

Zachodzą następujące wzory:

$$\omega = \frac{d\varphi}{dt} \quad \text{i} \quad \varepsilon = \frac{d\omega}{dt}$$

gdzie  $\omega$  to prędkość kątowa a  $\varepsilon$  to przyspieszenie kątowe. Zatem:

$$\omega = (a + bt - ct^2)' = 0 + b - 2ct = b - 2ct$$

$$\varepsilon = (b - 2ct)' = 0 - 2c$$

Koło przestanie się obracać, gdy  $\omega = 0$  czyli:  $b - 2ct = 0 \Leftrightarrow 2ct = b \Leftrightarrow t = \frac{b}{2c}$ .

### 6.261.

$$x = a\sin(\omega t + \varphi_0) \quad a, \omega, \varphi_0 = \text{const}$$

$$x' = [a\sin(\omega t + \varphi_0)]' = a\cos(\omega t + \varphi_0) \cdot (\omega t + \varphi_0)' = a\omega\cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$\begin{aligned}
x'' &= [a\omega\cos(\omega t + \varphi_0)]' = a\omega \cdot [-\sin(\omega t + \varphi_0)] \cdot (\omega t + \varphi_0)' = -a\omega \cdot \sin(\omega t + \varphi_0) \cdot \omega = -a\omega^2 \cdot \sin(\omega t + \varphi_0) = \\
&= -\omega^2 \cdot [a \cdot \sin(\omega t + \varphi_0)] = -\omega^2 \cdot x \quad \text{c.n.d}
\end{aligned}$$